

# Операции над случайными величинами

## Лекция №3

Статистические методы в ядерном эксперименте, ИЯФ, 2024 г.

- 1 Описание зависимых случайных величин
- 2 Формула переноса ошибок
- 3 Преобразование случайных величин

# Описание зависимых случайных величин (I)

Пусть  $x$  и  $y$  – две случайные величины. Как мы уже видели (см. параграф про свойства дисперсии), в общем случае:

$$D(x+y) = D(x) + D(y) + 2(E(xy) - E(x)E(y)) = \sigma_x^2 + \sigma_y^2 + 2(\overline{xy} - \bar{x}\bar{y})$$

для независимых случайных величин  $E(xy) = E(x)E(y)$ , и тогда  $D(x+y) = D(x) + D(y)$ .

Ковариацией  $\text{cov}(x, y)$  двух случайных величин  $x$  и  $y$  называется число (смешанный второй центральный момент):

$$\text{cov}(x, y) = E((x - E(x))(y - E(y))) = \overline{(x - \bar{x})(y - \bar{y})} = \overline{xy} - \bar{x}\bar{y}$$

Таким образом, если  $\text{cov}(x, y) \neq 0$ , то случайные величины  $x$  и  $y$  зависимы. Часто бывает проще найти ковариацию двух случайных величин, чем их совместное распределение. Более того, вывод о зависимости случайных величин иногда можно сделать даже не зная их распределений.

Пример: Пусть  $x$  и  $y$  две независимые случайные величины. Будут ли зависимы  $x$  и  $z = x + y$ ?

$$\text{cov}(x, x+y) = E(x(x+y)) - E(x)E(x+y) = D(x) + \text{cov}(x, y) = D(x)$$

Если  $D(x) \neq 0$  ( $x \neq \text{const}$ ), то  $x$  и  $x+y$  зависимы.

# Описание зависимых случайных величин (II)

В случае суммы более чем двух случайных величин  $y = a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n$ , получаем:

$$D(y) = \sum_{i=1}^n a_i^2 D(x_i) + \sum_{i \neq j} \text{cov}(x_i, x_j) a_i a_j = \sum_{i,j=1}^n D_{ij} a_i a_j = a^T D a.$$

Симметричная матрица  $D_{ij} = D(x_i, x_j) = \text{cov}(x_i, x_j)$  называется ковариационной (дисперсионной) матрицей. В экспериментальной физике матрицу  $D_{ij}$  часто называют матрицей ошибок.

Однако ковариация все же не очень удобная характеристика зависимости случайных величин:

- Ковариация - размерная величина:  $[\text{cov}(x, y)] = [x][y]$ .
- Если  $x$  и  $y$  зависимы, то естественно ожидать, что  $x_1 = 10x$  и  $y_1 = 10y$  зависимы в той же мере, что и  $x$  с  $y$ , однако  $\text{cov}(x_1, y_1) = 100 \text{cov}(x, y)$ , что делает абсолютную величину ковариации не очень-то удобной характеристикой.
- Хорошо бы отнормировать ковариацию так, чтобы она служила мерой "силы" зависимости случайных величин. Для этого вводят коэффициент корреляции:  $\rho(x, y) = \frac{\text{cov}(x, y)}{\sqrt{D(x)}\sqrt{D(y)}} = \frac{\overline{xy} - \bar{x}\bar{y}}{\sigma_x \sigma_y}$

# Описание зависимых случайных величин (III)

Свойства коэффициента корреляции:

- Если  $x$  и  $y$  независимы, то  $\rho(x, y) = 0$  (обратное неверно!)
- $-1 \leq \rho(x, y) \leq 1$
- $|\rho(x, y)| = 1$  тогда и только тогда, когда  $x$  и  $y$  связаны линейной зависимостью  $y = kx + b$  ( $k, b$  – константы)

Замечание 1: Пусть  $x$  распределено симметрично относительно 0 с плотностью вероятности  $f(x)$ , а  $y = x^2$ . Случайные величины  $x$  и  $y$  функционально связаны, а значит зависимы, а корреляция  $\rho(x, y) = 0$ .

Замечание 2: Введём  $x' = (x - \bar{x})/\sigma_x$  и  $y' = (y - \bar{y})/\sigma_y$ , очевидно, что  $\overline{x'}, \overline{y'} = 0$ ,  $D(x'), D(y') = 1$ , значит  $\rho(x, y) = \rho(x', y') = \text{cov}(x', y')$ . Вычислим:

$$D(x' \pm y') = \overline{(x' \pm y')^2} - (\overline{x' \pm y'})^2 = D(x') + D(y') \pm 2\text{cov}(x', y') = 2(1 \pm \rho(x', y')) \geq 0 \Rightarrow -1 \leq \rho(x, y) \leq 1$$

Замечание 3: Вычислим:

$$\begin{aligned} \text{cov}(x, y) &= \overline{x(kx + b)} - \bar{x}(k\bar{x} + b) = k\overline{x^2} + b\bar{x} - k\bar{x}^2 - b\bar{x} = \\ &= kD(x), \quad D(y) = D(kx + b) = k^2D(x), \quad \rho(x, y) = \\ &= \text{cov}(x, y) / \sqrt{D(x)D(y)} = k/|k| = \pm 1 \end{aligned}$$

# Формула переноса ошибок (I)

Получим приближённую формулу для дисперсии функции  $f(x_1, \dots, x_n)$  от случайных переменных  $\vec{x} = \{x_1, \dots, x_n\}$ , причём  $\overline{x_k} = \mu_k$ ,  $k = 1 \div n$ . Разложим  $f(\vec{x})$  в ряд Тейлора в окрестности точки  $\vec{\mu} = \{\mu_1, \dots, \mu_n\}$  ( $\frac{\partial f}{\partial x_k} \Big|_{x=\mu} \equiv \frac{\partial f}{\partial \mu_k}$ ,  $\Delta x_k \equiv x_k - \mu_k$ ):

$$f(\vec{x}) = f(\vec{\mu}) + \sum_{k=1}^n \Delta x_k \frac{\partial f}{\partial \mu_k} + \mathcal{O}(\Delta \vec{x}^2),$$

тогда в этом линейном приближении  $\overline{f(\vec{x})} = f(\vec{\mu})$ , а дисперсия:

$$D(f) = \overline{(f(\vec{x}) - f(\vec{\mu}))^2} = \overline{\left( \sum_{i=1}^n \Delta x_i \frac{\partial f}{\partial \mu_i} \right)^2} = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial f}{\partial \mu_i} \frac{\partial f}{\partial \mu_j} \overline{\Delta x_i \Delta x_j} = \mathbf{v}^T \mathbf{D} \mathbf{v},$$

где  $\vec{v} = \frac{\partial f}{\partial \vec{\mu}}$  – вектор производных,  $\mathbf{D}$  – ковариационная матрица.

Если  $x_1, \dots, x_n$  независимы и  $\sigma_{x_k} \ll \overline{x_k}$ , то получим формулу переноса ошибок:

$$D(f(x)) = \sum_{k=1}^n \left( \frac{\partial f}{\partial \mu_k} \right)^2 D(x_k), \quad \sigma_f = \sqrt{\sum_{k=1}^n \left( \frac{\partial f}{\partial \mu_k} \right)^2 \sigma_{x_k}^2}$$

Можно получить поправки следующего порядка к формуле переноса ошибок.

Пример 1: В эксперименте измерен квадрат массы  $\tau$ -лептона  $m^2 = (3.158 \pm 0.007) \text{ ГэВ}^2/c^4$ , чему равна масса  $\tau$ -лептона и её ошибка. Нужно ли учитывать поправку следующего порядка к величине средней массы  $\tau$ -лептона.

Пример 2: Пусть  $x$  и  $y$  случайные величины, со средними  $\bar{X}$  и  $\bar{Y}$ , и погрешностями (стандартными отклонениями)  $\sigma_x$  и  $\sigma_y$ .  
Вычислить ошибку функции  $f = x \pm y$ ,  $f = xy$ ,  $f = x/y$ ,  $f = x^n$ .

# Преобразование случайных величин (I)

Есть случайная величина  $x$  с ф.п.в.  $f(x)$ , ставится задача отыскания ф.п.в  $g(h)$  для случайной величины  $h = h(x)$ .

I) Величина  $x$  дискретна.

1) Если существует лишь одно значение  $x = x_0$ , для которого  $h(x) = h(x_0) = h_0$ , то  $P(h(x) = h_0) = P(h(x) = h(x_0)) = P(x = x_0)$ .

2) Если существует несколько значений  $x = x_0, x_1, \dots, x_m$ , для которых  $h(x) = h(x_0) = h_0$ , то

$$P(h(x) = h_0) = P(x = x_0 \text{ или } x = x_1 \dots \text{ или } x = x_m) = \sum_{i=0}^m P(x = x_i).$$

II) Величина  $x$  непрерывна.

1) Если  $h(x)$  является однозначной функцией  $x$ , то, найдя обратную функцию  $x = x(h)$ , запишем:

$$f(x)dx = f(x(h)) \left| \frac{dx(h)}{dh} \right| dh = g(h)dh, \text{ поэтому } g(h) = f(x(h)) \left| \frac{dx(h)}{dh} \right|.$$

2) Если  $h(x)$  является неоднозначной функцией  $x$ , такой что  $h(x_1) = h(x_2) = \dots = h(x_m)$ , тогда

$$P(h \div h + dh) = P(x_1 \div x_1 + dx \text{ или } x_2 \div x_2 + dx \text{ или } \dots x_m \div x_m + dx) = \sum_{i=1}^m P(x_i \div x_i + dx) \text{ в результате } g(h) = \sum_{h(x_i)=h} f(x_i(h)) \left| \frac{dx_i(h)}{dh} \right|.$$

# Преобразование случайных величин (II)

Можно обобщить преобразование распределения вероятности на случай многомерных распределений. Пусть  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$  нужно преобразовать в  $(h_1, h_2, \dots, h_n)$ , где  $h_i = h_i(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Плотность вероятности для  $\vec{h}$ :

$$g(\vec{h}) = f(x_1(\vec{h}), x_2(\vec{h}), \dots, x_n(\vec{h})) \left| \frac{\partial(x_1, \dots, x_n)}{\partial(h_1, \dots, h_n)} \right|,$$

где  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  – исходная совместная плотность вероятности,  
 $\left| \frac{\partial(x_1, \dots, x_n)}{\partial(h_1, \dots, h_n)} \right|$  – модуль Якобиана преобразования.

Пример 1: Найти распределение суммы двух независимых случайных величин  $X$  и  $Y$ , имеющих ф.п.в.  $f(x)$  и  $g(y)$ .

Пример 2: Найти распределение суммы и частного двух независимых случайных величин распределённых согласно ф.п.в.  $\gamma(0, 1)$ .

Пример 3: Найти распределение частного двух независимых случайных величин  $X$  и  $Y$  ( $X/Y$ ) распределённых по стандартному нормальному закону ( $\mu = 0, \sigma = 1$ ).